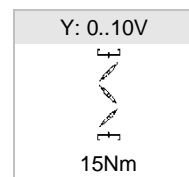




RM24B-SR

Servomoteurs, RM24B-SR

- Servomoteurs électriques $\leq 95^\circ$ pour applications CVC
- Tension d'alimentation U_v : AC/DC 24 Volt, 50/60Hz
- Couple de rotation : 15Nm ($\pm 3m^2$)
- Signal de commande Y : modulant 0-10Vdc
- Montage : avec noix d'entraînement universel
- Raccordement électrique : câble 1m
- Protection contre surcharge
- Indice de protection : IP54
- Avec commande manuelle
- Angle de rotation réglable mécanique



Spécifications techniques		RM24B-SR
Tension d'alimentation		AC 24 Volt, 50/60 Hz DC 24 Volt
Plage de fonctionnement		AC/DC 19 .. 29 Volt
Consommation	en marche	2 W @ couple nominal
	à l'arrêt	1 W
dimensionnement		3.5VA
Raccordement		câble 1m, 4x 0,75mm ² , sans halogène
Couple de rotation (nominal)		min. 15Nm @ tension nominale
Signal de commande Y		(0)2..10Vdc résistance d'entrée 100k Ω (0)4..20mA résistance externe 500 Ω
Signal de recopie X		(0)2..10Vdc, max 5mA
Sens de rotation		au choix par commutateur
Commande manuelle		débrayage du réducteur avec bouton poussoir, à retour automatique
Angle de rotation		max. 95° \sphericalangle réglable des deux côtés par butées mécaniques réglables
Temps de marche		150s
Niveau sonore		max. 35dB (A)
Montage mécanique		noix d'entraînement universel \square 8..15mm \varnothing 8..20mm
Indication de la position		mécanique
Classe de protection		III basse tension de sécurité
Indice de protection		IP54 câble vers le bas
Compatibilité CEM		CE suivant 2004/108/EG
DBT		CE suivant 2006/95/EG
RoHS		CE suivant 2011/65/EU
Fonctionnement		type 1 (suivant EN 60730-1)
Impulsion de tension		0.8kV suivant EN60730-1)
Température	ambiante	-30°C..+50°C
	stockage	-30°C..+80°C
Humidité relative		5..95% rH, sans condensation (EN 60730-1)
Entretien		sans entretien
Poids		ca. 530g

Caractéristiques

- Montage direct**
- Commande manuelle**
- Angle de rotation réglable**
- Sécurité de fonctionnement élevée**
- Mode de fonctionnement**

Montage direct simple sur l'axe du clapet avec noix d'entraînement universelle. Avec blocage anti-rotation avec la barrette d'arrêt jointe.

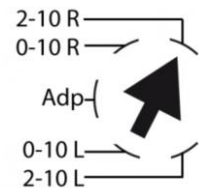
La commande manuelle du servomoteur est possible dans chaque position intermédiaire avec repositionnement automatique du bouton-poussoir (débrayage du réducteur tant que le bouton est poussé).

L'angle de rotation (mécanique) du servomoteur est réglable des deux côtés par des butées réglables.

Le servomoteur est protégé contre les surcharges et ne requiert pas de contacts fin de course. Le servomoteur s'arrête automatiquement en butée.

A l'aide d'un commutateur 5-positions, le mode de fonctionnement peut être choisi:

- Tourner droit 2-10V
- Tourner droit 0-10V
- Initialisation (Adp)
- Tourner gauche 0-10V
- Tourner gauche 2-10V



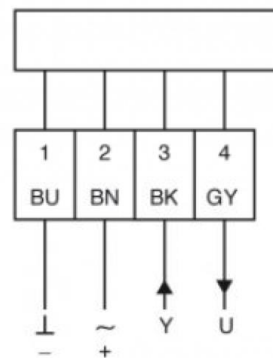
Raccordement électrique



Remarques

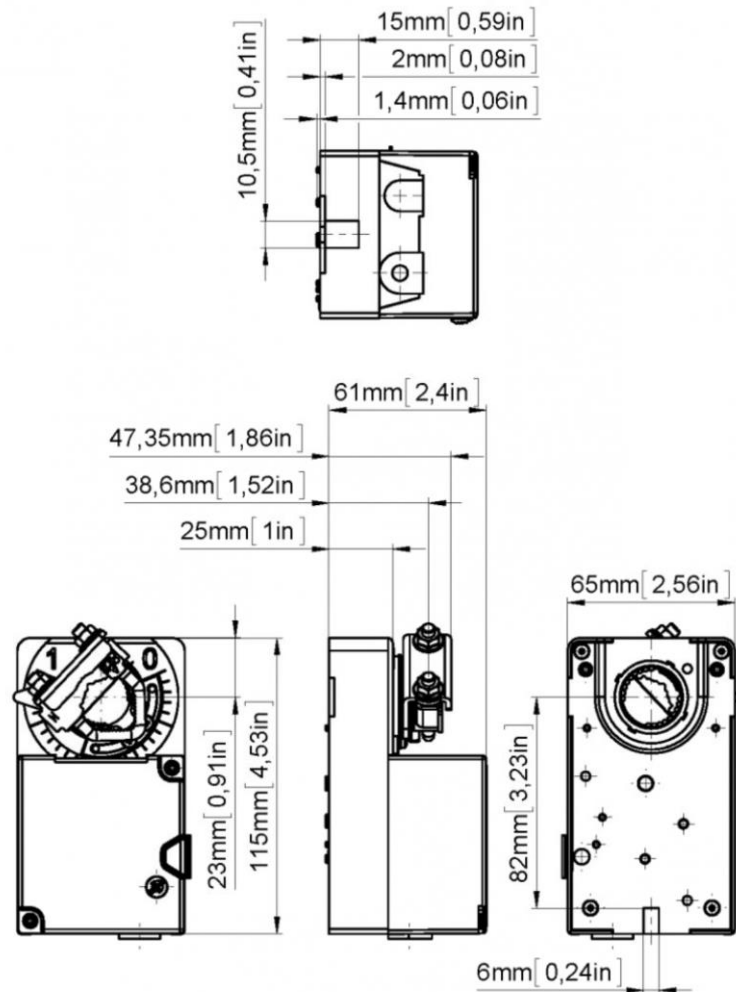
- Connexion via transformateur de sécurité.
- Raccordement en parallèle de plusieurs servomoteurs possible. Veuillez tenir compte des données de performance.

F20180314001



Fils n°s	Codification	Couleur
1	BU	bleu
2	BN	marron
3	BK	noir
4	GY	gris

Dimensions



Consignes de sécurité



- Le servomoteur ne peut pas être utilisé pour de applications n'appartenant pas au domaine spécifié, notamment pas dans les avions, ni dans tout autre moyen de transport aérien.
- Le montage doit être effectué par des personnes ayant été formées à cet effet. Les règlements définis par la loi et les autorités doivent être respectés lors du montage.
- L'appareil ne peut être ouvert que dans les ateliers du fabricant. Il ne contient aucune pièce pouvant être remplacée ou réparée par l'utilisateur.
- Le câble ne peut pas être retiré de l'appareil.
- Pour déterminer le couple de rotation requis, il faut tenir compte des indications du fabricant de clapets (construction, superficie, méthode d'encastrement, etc.) ainsi qu'aux conditions aérauliques.
- L'appareil contient des composants électriques et électroniques et ne peut pas être mis aux ordures ménagères. La législation en vigueur dans les pays concernés doit être respectée.